

2025 軽耐久シリーズ 年間ポイントランキング(Rd.1終了時点)【鈴鹿ツインサーキット】

OT(オープントゥデイ)クラス

順位	ゼッケン	チーム	Rd.1(7月6日開催)				Rd.2(9月7日開催)				Rd.3(12月21日開催)				合計(Rd.1終了時点)		
			順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	Pt計	周回数計	ベストタイム
1	82	RAYTECH WAKO'S	1	20	175	1'14.716									20	175	1'14.716
2	76	ガレージアクティブ	2	15	167	1'14.696									15	167	1'14.696

OP(オープン)クラス

順位	ゼッケン	チーム	Rd.1(7月6日開催)				Rd.2(9月7日開催)				Rd.3(12月21日開催)				合計(Rd.1終了時点)		
			順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	Pt計	周回数計	ベストタイム
1	95	SUBARISTA	1	20	165	1'19.036									20	165	1'19.036
2	56	Fun-Bull & Son's Racing	2	15	161	1'15.737									15	161	1'15.737

CL(クローズド)クラス

順位	ゼッケン	チーム	Rd.1(7月6日開催)				Rd.2(9月7日開催)				Rd.3(12月21日開催)				合計(Rd.1終了時点)		
			順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	Pt計	周回数計	ベストタイム
1	40	イーフィーリング	1	20	165	1'19.858									20	165	1'19.858
2	3	イーフィーリング	2	15	165	1'20.474									15	165	1'20.474
3	75	PORKY'S	3	10	163	1'19.744									10	163	1'19.744
4	39	イーフィーリング	4	8	159	1'23.475									8	159	1'23.475
5	79	アルトラボ	5	6	159	1'20.654									6	159	1'20.654
6	55	チャイルドスピードRacing	6	4	152	1'21.660									4	152	1'21.660
7	4	串揚げクラブおまけKEN電	7	3	117	1'27.378									3	117	1'27.378

※Rd.1：ゼッケン4は車両規定違反に伴い、10周減算ペナルティを受けた上、NMクラス ⇒ CLクラスへクラス変更し、競技へ参加した。

NM(ノーマル)クラス

順位	ゼッケン	チーム	Rd.1(7月6日開催)				Rd.2(9月7日開催)				Rd.3(12月21日開催)				合計(Rd.1終了時点)		
			順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	順位	Pt	周回数	ベストタイム	Pt計	周回数計	ベストタイム
1	23	コンプリートスピード	1	20	161	1'22.575									20	161	1'22.575
2	2	イーフィーリング	2	15	158	1'22.410									15	158	1'22.410
3	86	86Racing	3	10	144	1'25.582									10	144	1'25.582

■■■■ 獲得ポイントについて ■■■■

- ※1位：20pt、2位：15ot、3位：10pt、4位：8pt、5位：6pt、6位：4pt、7位：3pt、8位：2pt
- ※完走し、順位認定された場合のみポイントが付与される。(リタイヤを含む非完走やレース後に規定違反などで失格になった場合はポイントが付与されない。)
- ※1レースのクラス別参加台数が3台に満たない場合、そのクラスはポイントを付与しない。

■■■■ シリーズ順位決定方法 ■■■■

- ※最終戦終了後、各レースの獲得ポイントを集計し、獲得ポイントがもっとも多かったチームをシリーズチャンピオンとする。
- ※同一ポイントが複数チームの場合、総合周回数の多いチームが上位。(各レースの周回数を集計し、総合周回数を算出。)
- ※総合周回数も同じ場合、シリーズ中のベストラップの速いチームが上位。(対象チームの全出場レース中のベストラップにより決定。)
- 注)リタイヤ(非完走)したレースの周回数およびベストラップは最終のシリーズポイント集計時に反映されない。